

徐文江

联系方式

电子邮件

Xu WenJiang

19895902896

2604317843@qq.com



性格描述

- 积极向上，责任心强，有创新思维，勇于探索，对科研有足够毅力

教育经历

2020.09 - 南京大学工程管理学院 自动化系 绩点：4.63 排名 1/27 Rank: 3%

英语水平

英语四级 644 英语六级 542

项目经历

- 2021.10-2022-11 **基于交替优化方法的跨模态数据挖掘技术** 国家级大创项目负责人
- 项目基于自适应标签的跨模态哈希方法 ALECH，将其从图文扩展到音视频模态
 - 通过高阶重构未配对数据特征向量，提出跨模态检索中的半成对算法模型
 - 相关技术：机器学习，CV
- 2022.12 - **基于三维激光测距与视觉SLAM的移动机器人的精确地图创建及导航** 国家级大创参与人
- 结合激光SLAM和视觉SLAM各自的优点，使建图导航的精准度、稳定性更好
 - 利用激光点云和三维点云中相似特征信息通过贝叶斯方法进行融合和更新
 - 相关技术：ROS, slam导航, CV, 机器学习
- 2022.12 - **基于手眼协同技术的机械臂精密度鲁棒性提升方案** 省级大创参与人
- 使用深度相机采集彩色图像和深度图像进行匹配，通过滤波优化合成点云地图
 - 改进算法去除干扰点和孤立点，优化机械臂工作范围的地图数据
 - 相关技术：ROS, CV, 机器人学, 机器学习

荣誉奖励

- 第十二届中国教育机器人大赛群机器人协作和舞蹈**特等奖** 负责电机控制编程和机械设计
- 第十六届中国大学生计算机设计大赛人工智能挑战赛**省特等奖**，**国赛二等奖** 队长，负责图像识别和机械设计
- 2022年南京大学人民奖学金**一等奖**
- 2021年南京大学人民奖学金**二等奖**

兴趣领域

- 模式识别，计算机视觉
- 机器学习，强化学习
- 机器人学，具身智能

专业技能

- 熟练使用 C++, python, MATLAB, 具有一定编程能力
- 熟悉概率论、机器学习、强化学习 等知识
- 具备智能机器人实践经验，具有一定的嵌入式开发能力